

DM-IMECC-UNICAMP – Álgebra Linear - MA327 - T. #
Prof. Marcelo M. Santos – 1a. prova, 21/05/2010

Aluno: _____ RA: _____

Assinatura (idêntica à do RG): _____

Observações: *Tempo de prova: 100min. Justifique sucintamente todas as suas afirmações.* (RESPOSTAS SEM JUSTIFICATIVAS NÃO SERÃO CONSIDERADAS!). Ponha suas resoluções nas folhas em branco em ordem crescente. NÃO DESTAQUE AS PÁGINAS DA PROVA. É proibido o uso de qualquer equipamento eletrônico; em particular do celular ou calculadora. Desligar o celular! Cada questão vale 2,0 pontos.

Questão 1. Seja $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ a transformação linear dada por

$$T(x, y, z) = (z, x - y, -z).$$

- a) Encontre uma base para o núcleo de T .
- b) Sem encontrar uma base para a imagem de T , calcule a dimensão da imagem de T .

2. Mostre que o operador $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definido por

$$T(x, y, z) = (x - y, 2y, y + z)$$

é invertível e determine o operador inverso T^{-1} **usando a matriz** $[T]_{\beta}^{\beta}$, onde β é a base canônica do \mathbb{R}^3 .

3. Sejam V um espaço vetorial real de dimensão 3 com um produto interno $\langle \cdot, \cdot \rangle$, $\beta = \{u_1, u_2, u_3\}$ uma base de V , S o subespaço vetorial gerado por $\gamma = \{u_1, u_2\}$, e T a transformação de V em S definida por

$$T(u) = \langle u, u_1 \rangle u_1 + \langle u, u_2 \rangle u_2, \quad u \in V.$$

- a) Calcule a matriz de T em relação às bases β e γ .
- b) Mostre que T satisfaz

$$\langle Tu, v \rangle = \langle u, Tv \rangle, \quad \forall u, v \in V$$

(i.e. T é um ‘operador simétrico’).

4. Considere o espaço vetorial real \mathcal{P}_2 dos polinômios de grau menor do que ou igual a dois, restritos ao intervalo $[0, 1]$, munido do produto interno $\langle p, q \rangle = \int_0^1 p(t)q(t)dt$. Use o processo de ortogonalização de Gram-Schmidt para transformar a base $\{1, t, t^2\}$ em uma base ortonormal de V .

5. Sejam V o subespaço do \mathbb{R}^4 gerado pelos vetores $u_1 = (1, 1, 1, 1)$, $u_2 = (-1, 1, 0, 0)$, $u_3 = (0, 0, -1, 1)$, e $P_0 = (x_0, y_0, z_0, w_0)$ um ponto (arbitrário) do \mathbb{R}^4 . Encontre o ponto (vetor) v de V tal que $\|v - P_0\| \leq \|u - P_0\|$ para qualquer $u \in V$, onde $\|\cdot\|$ é a norma usual (Euclideana) do \mathbb{R}^4 .

Boa prova!

Gabarito

Questão 1 Seja $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ a transformação linear dada por

$$T(x, y, z) = (z, x - y, -z).$$

- a) Encontre uma base para o núcleo de T .
b) Sem encontrar uma base para a imagem de T , calcule a dimensão da imagem de T .

a)

Núcleo:

$$\begin{aligned} T(x, y, z) = 0 &\equiv (0, 0, 0) \\ (z, x - y, -z) &= (0, 0, 0) \\ \begin{cases} z = 0 \\ x - y = 0 \\ -z = 0 \end{cases} \\ z = 0, x = y \end{aligned}$$

(0,5 pontos até aqui)

Então $N(T) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3; z = 0, x = y\} = \{(x, x, 0) \mid x \in \mathbb{R}\} = \{x(1, 1, 0) \mid x \in \mathbb{R}\}$, logo, $N(T)$ é gerado pelo vetor $(1, 1, 0)$, ou seja, $\{(1, 1, 0)\}$ é uma base para o núcleo $N(T)$.

(+ 0,5 pontos)

b) Pelo Teorema da Dimensão do Núcleo e da Imagem,

$$\dim N(T) + \dim I(T) = \dim \text{Dom}(T) = 3. \quad \text{(0,5 pontos até aqui)}$$

Pelo item a), $\dim N(T) = 1$, então segue-se que a dimensão da imagem de T é 2.

(+ 0,5 pontos)

Questão 2. Mostre que o operador $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definido por

$$T(x, y, z) = (x - y, 2y, y + z)$$

é invertível e determine o operador inverso T^{-1} usando a matriz $[T]_{\beta}^{\beta}$, onde β é a base canônica do \mathbb{R}^3 .

Como o domínio e o contra-domínio de T têm a mesma dimensão, por um teorema da matéria, temos que T é invertível se, e somente se, o seu núcleo é o espaço nulo. **(0,5 pontos)**

Calculemos então o seu núcleo:

$$\begin{aligned} T(x, y, z) = 0 &\equiv (0, 0, 0) \\ (x - y, 2y, y + z) &= (0, 0, 0) \\ \begin{cases} x - y &= 0 \\ 2y &= 0 \\ y + z &= 0 \end{cases} \\ y = 0, x = y = 0, z = -y &= 0. \end{aligned}$$

$N(T) = \{0\}$. Então T é invertível. **(+ 0,5 pontos).**

A matriz $[T]_{\beta}^{\beta}$: Sejam e_1, e_2, e_3 os vetores da base canônica. Temos

$$T(e_1) = (1, 0, 0) = e_1, \quad T(e_2) = (-1, 2, 1), \quad T(e_3) = (0, 0, 1) = e_3,$$

então

$$[T]_{\beta}^{\beta} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

(+ 0,25)

$$[T^{-1}]_{\beta}^{\beta} = ([T]_{\beta}^{\beta})^{-1}$$

(+ 0,25)

Cálculo de $([T]_{\beta}^{\beta})^{-1}$: Fazendo (poucas) operações elementares sobre as linhas da matriz aumentada (as contas devem constar na prova)

$$\left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right],$$

obtemos a matriz

$$\left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 1/2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1/2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1/2 & 1 \end{array} \right],$$

logo

$$([T]_{\beta}^{\beta})^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 1/2 & 0 \\ 0 & 1/2 & 0 \\ 0 & -1/2 & 1 \end{bmatrix}.$$

(+ 0,25)

Daí, temos

$$\begin{aligned} [T^{-1}(x, y, z)]_{\beta} &= [T^{-1}]_{\beta}^{\beta} [(x, y, z)]_{\beta} = ([T]_{\beta}^{\beta})^{-1} [(x, y, z)]_{\beta} \\ &= \begin{bmatrix} 1 & 1/2 & 0 \\ 0 & 1/2 & 0 \\ 0 & -1/2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} x + \frac{1}{2}y \\ \frac{1}{2}y \\ z - \frac{1}{2}y \end{bmatrix}, \end{aligned}$$

logo, $T^{-1}(x, y, z) = (x + \frac{1}{2}y, \frac{1}{2}y, z - \frac{1}{2}y)$.

(+ 0,25)

Questão 3. *Sejam V um espaço vetorial real de dimensão 3 com um produto interno $\langle \cdot, \cdot \rangle$, $\beta = \{u_1, u_2, u_3\}$ uma base de V , S o subespaço vetorial gerado por $\gamma = \{u_1, u_2\}$, e T a transformação de V em S definida por*

$$T(u) = \langle u, u_1 \rangle u_1 + \langle u, u_2 \rangle u_2, \quad u \in V.$$

a) *Calcule a matriz de T em relação às bases β e γ .*

b) *Mostre que T satisfaz*

$$\langle Tu, v \rangle = \langle u, Tv \rangle, \quad \forall u, v \in V$$

(i.e. T é um ‘operador simétrico’).

a)

$$\begin{aligned} T(u_1) &= \langle u_1, u_1 \rangle u_1 + \langle u_1, u_2 \rangle u_2 \\ T(u_2) &= \langle u_2, u_1 \rangle u_1 + \langle u_2, u_2 \rangle u_2 \\ T(u_3) &= \langle u_3, u_1 \rangle u_1 + \langle u_3, u_2 \rangle u_2 \end{aligned}$$

(0,5)

Então a matriz de T em relação as bases dadas é

$$\begin{bmatrix} \langle u_1, u_1 \rangle & \langle u_2, u_1 \rangle & \langle u_3, u_1 \rangle \\ \langle u_1, u_2 \rangle & \langle u_2, u_2 \rangle & \langle u_3, u_2 \rangle \end{bmatrix}.$$

(+ 0,5)

b) Pela definição de T e propriedades de produto interno, temos

$$\begin{aligned}\langle T(u), v \rangle &= \langle \langle u, u_1 \rangle u_1 + \langle u, u_2 \rangle u_2, v \rangle \\ &= \langle \langle u, u_1 \rangle u_1, v \rangle + \langle \langle u, u_2 \rangle u_2, v \rangle \\ &= \langle \langle u, u_1 \rangle u_1, v \rangle + \langle \langle u, u_2 \rangle u_2, v \rangle \\ &= \langle u, u_1 \rangle \langle u_1, v \rangle + \langle u, u_2 \rangle \langle u_2, v \rangle .\end{aligned}$$

(0,5)

Daí, como o espaço V é real, segue-se que

$$\begin{aligned}\langle T(u), v \rangle &= \langle u, \langle u_1, v \rangle u_1 \rangle + \langle u, \langle u_2, v \rangle u_2 \rangle \\ &= \langle u, \langle u_1, v \rangle u_1 + \langle u_2, v \rangle u_2 \rangle = \langle u, T(v) \rangle .\end{aligned}$$

(+ 0,5)

Questão 4. Considere o espaço vetorial real \mathcal{P}_2 dos polinômios de grau menor do que ou igual a dois, restritos ao intervalo $[0, 1]$, munido do produto interno $\langle p, q \rangle = \int_0^1 p(t)q(t)dt$. Use o processo de ortogonalização de Gram-Schmidt para transformar a base $\{1, t, t^2\}$ em uma base ortonormal de V .

Sejam $p_1 = 1$, $p_2 = t$, $p_3 = t^2$, os elementos (vetores) da base a ser normalizada. Pelo processo de Gram-Schmidt, temos os vetores ortogonais:

$$\begin{aligned} q_1 &= p_1 = 1 \\ q_2 &= p_2 - \frac{\langle p_2, q_1 \rangle}{\|q_1\|^2} q_1 = t - \frac{\int_0^1 t dt}{\int_0^1 1 dt} \\ &= t - \frac{(t^2/2)\Big|_0^1}{t\Big|_0^1} \\ &= t - \frac{1}{2} \\ q_3 &= p_3 - \frac{\langle p_3, q_1 \rangle}{\|q_1\|^2} q_1 - \frac{\langle p_3, q_2 \rangle}{\|q_2\|^2} q_2 \\ &= t^2 - \frac{\int_0^1 t^2 dt}{\int_0^1 1 dt} - \frac{\int_0^1 t^2(t-1/2) dt}{\int_0^1 (t-1/2)^2 dt} (t-1/2) \end{aligned}$$

(1,5 pontos até aqui)

$$\begin{aligned} q_3 &= t^2 - (t^3/3)\Big|_0^1 - \frac{\int_0^1 (t^3 - \frac{1}{2}t^2) dt}{((t-1/2)^3/3)\Big|_0^1} (t-1/2) \\ &= t^2 - \frac{1}{3} - \frac{(t^4/4 - t^3/6)\Big|_0^1}{((1/2)^3 - (-1/2)^3)/3} (t-1/2) \\ &= t^2 - \frac{1}{3} - \frac{\frac{1}{4} - \frac{1}{6}}{(1/4) - (-1/8)} (t-1/2) \\ &= t^2 - \frac{1}{3} - (t - \frac{1}{2}) \\ &= t^2 - t + \frac{1}{6} \end{aligned}$$

Para finalizar, basta dividirmos estes vetores pelas suas respectivas normas. Já calculamos acima, $\|q_1\|^2 = 1 \therefore \|q_1\| = 1$ e $\|q_2\|^2 = 1/12 \therefore \|q_2\| = 1/\sqrt{12}$.

(+ 0,5 pontos até aqui)

$$\begin{aligned} \|q_3\|^2 &= \int_0^1 (t^2 - t + \frac{1}{6})^2 dt \\ &= \int_0^1 (t^4 - 2t^3 + t^2 + \frac{1}{3}t^2 - \frac{1}{3}t + \frac{1}{36}) dt \\ &= \left(\frac{t^5}{5} - \frac{t^4}{2} + 4\frac{t^3}{9} - \frac{t^2}{6} + \frac{t}{36} \right) \Big|_0^1 \\ &= \frac{1}{5} - \frac{1}{2} + \frac{4}{9} - \frac{1}{6} + \frac{1}{36} = 1/180 \end{aligned}$$

$$\therefore \|q_3\| = 1/(6\sqrt{5}).$$

(+ 0,3 pontos)

Questão 5. Sejam V o subespaço do \mathbb{R}^4 gerado pelos vetores $u_1 = (1, 1, 1, 1)$, $u_2 = (-1, 1, 0, 0)$, $u_3 = (0, 0, -1, 1)$, e $P_0 = (x_0, y_0, z_0, w_0)$ um ponto (arbitrário) do \mathbb{R}^4 . Encontre o ponto (vetor) v de V tal que $\|v - P_0\| \leq \|u - P_0\|$ para qualquer $u \in V$, onde $\|\cdot\|$ é a norma usual (Euclideana) do \mathbb{R}^4 .

O vetor v é a projeção ortogonal do ponto P_0 no subespaço V :

$$P_0 = v + Q, \quad v = \alpha_1 u_1 + \alpha_2 u_2 + \alpha_3 u_3, \quad \alpha_j \in \mathbb{R}, \quad Q \perp V \quad (Q \perp u_j), \quad j = 1, 2, 3.$$

(1,0 ponto até aqui)

Como os vetores u_j , $j = 1, 2, 3$, são (dois a dois) ortogonais (o aluno deve ter verificado isto na prova), temos que os escalares α_j são dados por (verificar)

$$\alpha_j = \frac{\langle P_0, u_j \rangle}{\|u_j\|^2}, \quad j = 1, 2, 3,$$

onde $\langle \cdot, \cdot \rangle$ é o produto interno usual do \mathbb{R}^4 .

(+ 0,5 pontos)

$$\begin{aligned} \frac{\langle P_0, u_1 \rangle}{\|u_1\|^2} &= \frac{x_0 + y_0 + z_0 + w_0}{4} \\ \frac{\langle P_0, u_2 \rangle}{\|u_2\|^2} &= \frac{y_0 - x_0}{2} \\ \frac{\langle P_0, u_3 \rangle}{\|u_3\|^2} &= \frac{w_0 - z_0}{2} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} v &= \frac{x_0 + y_0 + z_0 + w_0}{4} u_1 + \frac{y_0 - x_0}{2} u_2 + \frac{w_0 - z_0}{2} u_3 \\ &= \left(\frac{x_0 + y_0 + z_0 + w_0}{4} - \frac{y_0 - x_0}{2}, \frac{x_0 + y_0 + z_0 + w_0}{4} + \frac{y_0 - x_0}{2}, \frac{x_0 + y_0 + z_0 + w_0}{4} - \frac{w_0 - z_0}{2}, \frac{x_0 + y_0 + z_0 + w_0}{4} + \frac{w_0 - z_0}{2} \right) \\ &= \frac{1}{4} (3x_0 - y_0 + z_0 + w_0, 3y_0 - x_0 + z_0 + w_0, x_0 + y_0 + 3z_0 - w_0, x_0 + y_0 + 3w_0 - z_0) \end{aligned}$$

(+ 0,5 pontos)