

## MS211 - Atividade 06 - Turmas L e M - Gabarito

**Questão 1:** Considere o seguinte Problema de Valor de Contorno (PVC),  $y = y(x) \in \mathbb{R}$ :

$$(\star) \begin{cases} y'' = y' - y, & -1 < x < 3, \\ y(-1) = 2, \\ y(3) + \alpha y'(3) = 4, & \alpha \in \mathbb{R}, \text{ uma constante.} \end{cases}$$

(a) Seja  $\alpha = 0$ .

a.1) Para o PVC  $(\star)$ , calcule numericamente uma aproximação da solução em  $x = 0$ , ou seja,  $y(0)$ , usando um método de diferenças finitas de segunda ordem e para os espaçamentos:  $h = 1/2$ ,  $h = 1/4$  e  $h = 1/10$ .

a.2) Depois, compare os resultados obtidos no item a.1), indicando o comportamento do erro para os valores de  $h$  indicados. Para efeito de comparação das aproximações obtidas  $y(0)$ , compare os erros para cada, valor de  $h$  com o valor  $y(0)$ , obtido pelo método no caso  $h = 1/50$ . Justifique sua resposta.

(b) Seja  $\alpha = 1$ .

b.1) Escreva o sistema linear associado ao método de diferenças finitas da segunda ordem para resolver o PVC  $(\star)$ , considerando um espaçamento arbitrário  $h > 0$ .

**Dica:** Atenção com as equações dos pontos interiores e, em especial, com as equações resultantes das aproximações dos extremos do contorno, ou seja, em  $x = -1$  e  $x = 3$ .

b.2) Considerando o item b.1), use  $h = 0.1$  e calcule uma aproximação de  $y$  em  $x = 0$ .

**Dica:** Procure tirar proveito da estrutura do sistema linear resultante para a escolha do método numérico para sua resolução.

### Solução:

(a) Para  $\alpha = 0$ , o PVC  $(\star)$  pode ser escrito como:

$$(\star) \begin{cases} y'' = y' - y, & -1 < x < 3, \\ y(-1) = 2, \\ y(3) = 4, & \alpha \in \mathbb{R}, \text{ uma constante.} \end{cases}$$

Este problema de contorno é associado a equação diferencial  $y'' = y' - y$ , no domínio  $[x_0, x_n] = [-1, 3]$  e com valores de contorno  $y_0 = y(-1) = 2$  e  $y_n = y(3) = 4$ . Sabemos que, se distanciarmos os pontos  $x_i$  no intervalo  $[-1, 3]$ , com espaçamento fixo  $h$ , obtemos  $x_1 = x_0 + h$ ,  $x_n = x_0 + nh$ , ou seja, temos  $n+1$  pontos, com  $x_0 = -1$  e  $x_1, \dots, x_n$  equidistantes em  $[x_0, x_n]$ , com  $n = \frac{x_n - x_0}{h} = \frac{4}{h}$ .

a.1) Como, no nosso problema, os espaçamentos são  $h = 1/2, 1/4$  e  $1/10$ , temos  $n = 8, 16$  e  $40$ , respectivamente. Além disso, queremos determinar uma aproximação de  $y(x)$  no ponto

$(x_n - x_0)/h$



$$y_h = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_{n-2} \\ y_{n-1} \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad b = \begin{bmatrix} -2 - h \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 2(h - 2) \end{bmatrix}.$$

Este sistema tridiagonal pode ser resolvido eficientemente com o algoritmo de Thomas, mas vamos verificar se podemos resolvê-lo utilizando os métodos iterativos de Gauss-Jacobi e Gauss-Seidel. Dessa forma, vamos verificar se a matriz  $A$  satisfaz ao critério das linhas estrito:

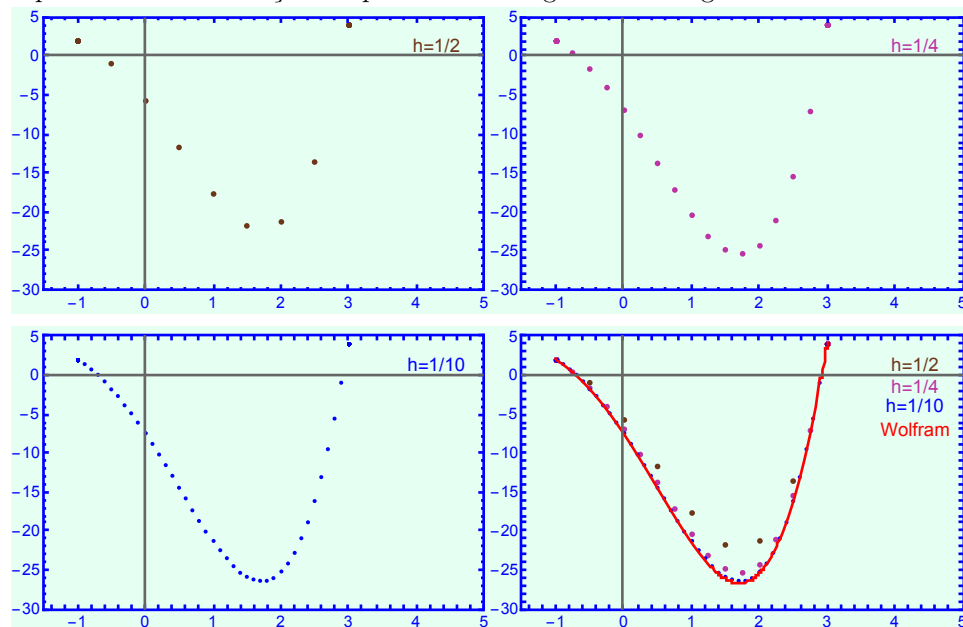
$$|a_{i,i}| = |h^2 - 2| = h^2 - 2$$

$$|a_{i,i-1}| + |a_{i,i+1}| = |1 + h/2| + |1 - h/2| = 1 + h/2 + 1 - h/2 = 2.$$

Então, para que ocorra  $h^2 - 2 > 2$ , devemos ter  $h > 2$ , o que não ocorre no nosso caso. Então, vamos utilizar métodos diretos para a resolução do problema. Logo, utilizando o Wolfram Mathematica<sup>®</sup>, o qual utiliza o método de Runge-Kutta de quarta ordem para a resolução das equações diferenciais, temos os seguintes resultados:

$h$	$n$	$y_h(0)$	$ y_W(0) - y_h(0) $
1/2	8	-5.7457	1.7797
1/4	16	-7.0257	0.4997
1/10	40	-7.4426	0.0828
Wolfram	--	-7.5254	--

O comportamento das soluções é apresentado nos gráficos da Figura 1:



**Figura 1:** Gráficos das soluções para diferentes valores de  $h$  e a solução apresentada pelo Wolfram.

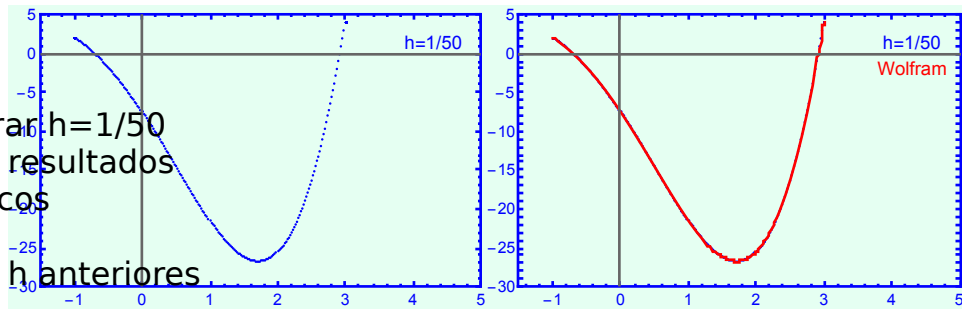
Observando os gráficos da Figura 1, podemos concluir que, quanto menor o valor de  $h$ , mais os pontos se ajustam a curva obtida pela resolução do PVC pelo Wolfram. Embora essa não seja a solução analítica, é uma solução mais precisa do que quando utilizamos o método das diferenças finitas.

Comparando o resultado obtido com o calculado pelo Wolfram, temos um erro no valor de 0.0033, o qual é muito inferior quando comparado aos valores dos erros obtidos quando utilizamos valores maiores para  $h$ .

a.2) Para  $h = 1/50$ , encontramos  $y(0) = y_{50} = -7.5221$  e temos o resultado apresentado na

Figura 2:

precisa  
comparar  
com os resultados  
numéricos  
obtido  
com os  $h$  anteriores



**Figura 2:** Gráficos da solução para  $h = 1/50$  e a solução apresentada pelo Wolfram.

A partir dos gráficos da Figura 2, podemos observar que os pontos praticamente se ajustam a curva obtida pelo Wolfram. Comparando o resultado obtido com o calculado pelo Wolfram, temos um erro no valor de 0.0033, o qual é muito inferior quando comparado aos valores dos erros obtidos quando utilizamos valores maiores para  $h$ .

(b) b.1) Para  $\alpha = 1$ , a segunda condição de contorno torna-se  $y(3) + y'(3) = 4$  e podemos considerar um ponto a mais a direita de  $x_n$ , do qual podemos obter a informação de  $y(x)$ . Dessa forma, usando a fórmula das diferenças centradas para  $y'(x)$ , temos:

$$y'(x_n) \approx \frac{y_{n+1} - y_{n-1}}{2h}$$

e, para  $x_n = 3$ , temos:

$$y_n + \frac{y_{n+1} - y_{n-1}}{2h} = 4 \quad \implies \quad y_{n+1} = 8h - 2hy_n + y_{n-1}.$$

Então, o nosso sistema de equações pode ser escrito como:

Para  $i = 1$ :  $(h^2 - 2)y_1 + (1 - h/2)y_2 = -2 - h.$

Para  $i = 2, \dots, n - 1$ :  $(1 + h/2)y_{i-1} + (h^2 - 2)y_i + (1 - h/2)y_{i+1} = 0.$

Para  $i = n$ :  $(1 + h/2)y_{n-1} + (h^2 - 2)y_n + (1 - h/2)y_{n+1} = 0.$

dividindo por 2 ambos os membros

Substituindo a equação obtida para  $y_{n+1}$ , temos

$$y_{n-1} + (h^2 - h - 1)y_n = 2h(2 - h).$$

Dessa forma, temos o sistema linear de  $n$  equações,  $Ay = b$ , em que

$$A = \begin{bmatrix} h^2 - 2 & 1 - h/2 & & & & \\ 1 + h/2 & h^2 - 2 & 1 - h/2 & & & \\ & 1 + h/2 & h^2 - 2 & 1 - h/2 & & \\ & & & \dots & & \\ & & & & 1 + h/2 & h^2 - 2 & 1 - h/2 \\ & & & & & 1 & h^2 - h - 1 \end{bmatrix},$$

$$y_h = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_{n-1} \\ y_n \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad b = \begin{bmatrix} -2 - h \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 2h(2 - h) \end{bmatrix}.$$

Uma outra maneira de resolvermos o problema da derivada na condição de contorno é utilizarmos uma aproximação de diferenças atrasada para  $y'(x)$ , ou seja,  $y'(x) = \frac{y_i - y_{i-1}}{h}$ . Então, para  $i = n$ , podemos escrever a condição de contorno da seguinte maneira:

$$y_n + \frac{y_n - y_{n-1}}{h} = 4 \quad \implies \quad -y_{n-1} + (h + 1)y_n = 4h$$

e o nosso sistema com  $n$  equações é escrito como  $Ay = b$ , em que

$$A = \begin{bmatrix} h^2 - 2 & 1 - h/2 & & & & \\ 1 + h/2 & h^2 - 2 & 1 - h/2 & & & \\ & 1 + h/2 & h^2 - 2 & 1 - h/2 & & \\ & & & \dots & & \\ & & & & 1 + h/2 & h^2 - 2 & 1 - h/2 \\ & & & & & -1 & h + 1 \end{bmatrix},$$

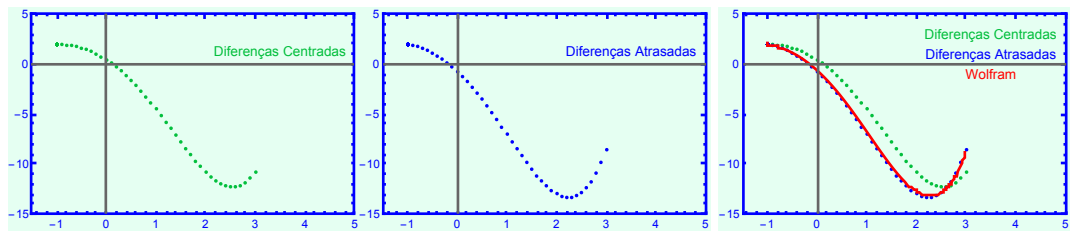
$$y_h = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_{n-2} \\ y_{n-1} \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad b = \begin{bmatrix} -2 - h \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 4h \end{bmatrix}.$$

Obtive com o Matlab e resolvendo o sistema com  $A \setminus b$  o valor  $y(0) = -0.5973$  que é proximo do Wolfram. Note que com o metodo das diferenças atrasadas tem um metodo de ordem 1 por isso é melhor usar so o metodo com as difereças centradas em todo o lado incluindo a fronteira

b.2) Utilizando os sistemas lineares do item anterior, vamos encontrar o valor de  $y(0)$ , com  $h = 0.1$ , ou seja, vamos encontra o valor de  $y_{10}$ :

	Diferenças Centradas	Diferenças Atrasadas	Wolfram
$y_{10}$	0.4477	-0.7431	-0.6120

Os resultados estão apresentados nos gráficos da Figura 2, em que podemos observar que a solução utilizando diferenças atrasadas na derivada da condição de contorno se aproximou mais da solução obtida pelo Wolfram.



**Figura 3:** Gráficos da solução para  $h = 1/50$  e a solução apresentada pelo Wolfram.

**Questão 2:** Considere a seguinte sequência de valores observados:

X	-10	-9	-8	-6	-5	-3	-2	0	2	3	4	5	6	8	9	10
Y	13.6	9.76	7.03	8.84	9.87	4.57	1.27	2	2.7	-0.57	-4.27	-5.87	-4.84	-3.0	-5.76	-9.63

Utilizando a metodologia dos quadrados mínimos, calcule a melhor curva possível que ajusta os valores observados da tabela, resolvendo os seguintes itens:

- Faça o diagrama de dispersão dos pontos observados  $(x_i, y_i)$ .
- Com base no item a.1), determine as funções da base, ou seja, as funções  $g_1(x)$ ,  $g_2(x)$  e  $g_3(x)$  da função

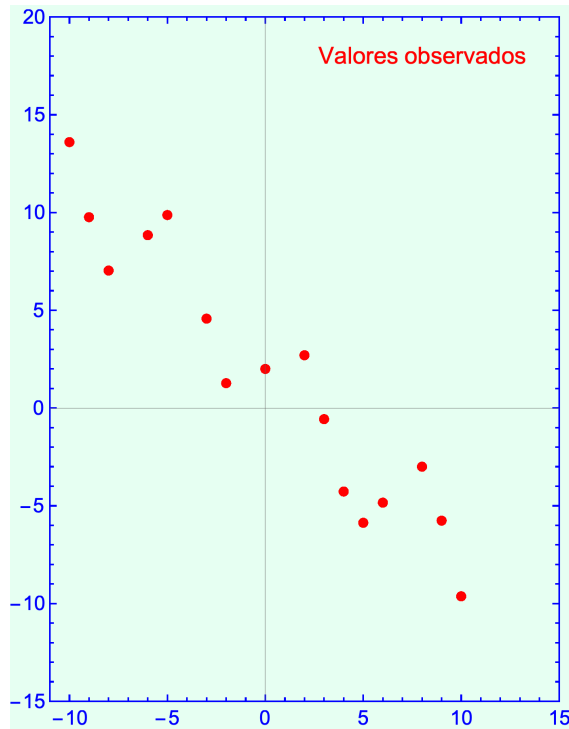
$$\varphi(x) = \alpha_1 g_1(x) + \alpha_2 g_2(x) + \alpha_3 g_3(x),$$

que melhor se ajusta aos valores observados na tabela anterior.

- Use o método dos quadrados mínimos para determinar melhores  $\alpha_1$ ,  $\alpha_2$  e  $\alpha_3$  da função  $\varphi$ . Escreva os valores  $\alpha_1$ ,  $\alpha_2$  e  $\alpha_3$  obtidos com dois dígitos significativos.

### Solução:

- Diagrama de dispersão dos pontos observados:



**Figura 4:** Diagrama de dispersão dos pontos observados.

- (b) Observando o gráfico de dispersão, podemos escolher as funções de base como  $g_1(x) = \sin(x)$ ,  $g_2(x) = x$  e  $g_3(x) = 1$ , de maneira a obtermos a função

$$\varphi(x) = \alpha_1 \sin(x) + \alpha_2 x + \alpha_3.$$

- (c) Como queremos aproximar  $\varphi(x) \approx y$ , temos o seguinte sistema:

$$\begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix} = \alpha_1 \begin{bmatrix} \sin(x_1) \\ \sin(x_2) \\ \vdots \\ \sin(x_n) \end{bmatrix} + \alpha_2 \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} + \alpha_3 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \end{bmatrix},$$

ou, ainda,

$$\begin{bmatrix} \sin(x_1) & x_1 & 1 \\ \sin(x_2) & x_2 & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ \sin(x_n) & x_n & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix},$$

em que temos um sistema  $A\alpha = y$ , de dimensão  $A : 16 \times 3$ ,  $\alpha : 3 \times 1$  e  $y : 16 \times 1$ .

Vamos resolver o sistema linear utilizando o método das equações normais, ou seja,  $A^t A \alpha = A^t y$ ,

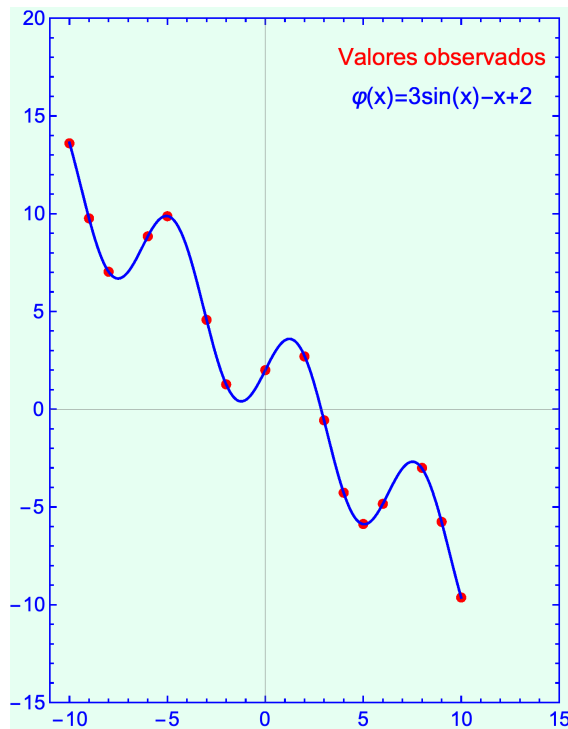
em que

$$A^t A = \begin{bmatrix} \sum_{i=1}^n \sin^2(x_i) & \sum_{i=1}^n x_i \sin(x_i) & \sum_{i=1}^n \sin(x_i) \\ \sum_{i=1}^n x_i \sin(x_i) & \sum_{i=1}^n x_i^2 & \sum_{i=1}^n x_i \\ \sum_{i=1}^n \sin(x_i) & \sum_{i=1}^n x_i & \sum_{i=1}^n 1 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad A^t y = \begin{bmatrix} \sum_{i=1}^n y_i \sin(x_i) \\ \sum_{i=1}^n y_i x_i \\ \sum_{i=1}^n y_i \end{bmatrix}.$$

Então, obtivemos a seguinte solução:  $\alpha_1 = 3.00$ ,  $\alpha_2 = -1.00$  e  $\alpha_3 = 2.00$ , o que resulta na seguinte função:

$$\varphi(x) = 3.00 \sin(x) - 1.00x + 2.00.$$

Na Figura 5, apresentamos os pontos tabelados e o ajuste  $\varphi(x)$  obtido:



**Figura 5:** Diagrama de dispersão dos pontos observado e a solução obtida.

Além disso, calculamos o resíduo:  $\|\varphi(x_i) - y_i\|_\infty = 0.03$ .

ver resolução alternativa. Eu obtenho com 4 decimais

a1=2.9974  
a2=-0.9989  
a3=1.9977

### Questão 3:

- Achar a melhor curva  $\varphi = \alpha_1 2^{\alpha_2 x}$  que se ajusta aos valores da tabela do item (2) que tem  $Y > 0$ .
- Achar a melhor parábola que aproxime a função  $f(x) = \cos(x) + 1$ , em  $[-3\pi/4, 3\pi/4]$ , usando o método dos quadrados mínimos no caso contínuo.

**Solução:**



(a) Para ajustarmos os dados do item (2) com a curva  $y \approx \varphi = \alpha_1 2^{\alpha_2 x}$ , para  $Y > 0$ , primeiramente devemos linearizar essa função. Então, aplicando  $\ln$  na equação, temos:

$$\ln(y) = \ln(\alpha_1 2^{\alpha_2 x}) = \ln(\alpha_1) + \ln(2^{\alpha_2 x}).$$

Usando as propriedades do  $\ln$ , obtemos

$$\ln(y) = \ln(\alpha_1) + \alpha_2 x \ln(2),$$

ou seja, obtemos a equação  $z = a_1 + a_2 x$ , em que  $z = \ln(y)$  e  $x = x$ , obtidos através da tabela do item (2) e  $a_1 = \ln(\alpha_1)$  e  $a_2 = \alpha_2 \ln(2)$  são as constantes a serem obtidas.

Então, podemos escrever  $z = a_1 + a_2 x$  como um sistema linear  $Aa = b$ , em que

$$A = \begin{bmatrix} 1 & x_1 \\ 1 & x_2 \\ \vdots & \vdots \\ 1 & x_n \end{bmatrix}, \quad a = \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad b = \begin{bmatrix} z_1 \\ z_2 \\ \vdots \\ z_n \end{bmatrix}.$$

para resolvê-lo, utilizamos o método das equações normais, ou seja,  $A^t A a = A^t b$ , em que

$$A^t A = \begin{bmatrix} \sum_{i=1}^n 1 & \sum_{i=1}^n x_i \\ \sum_{i=1}^n x_i & \sum_{i=1}^n x_i^2 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad A^t b = \begin{bmatrix} \sum_{i=1}^n z_i \\ \sum_{i=1}^n x_i z_i \end{bmatrix}.$$

Como utilizamos somente valores positivos de  $Y$ , temos a seguinte tabela de dados:

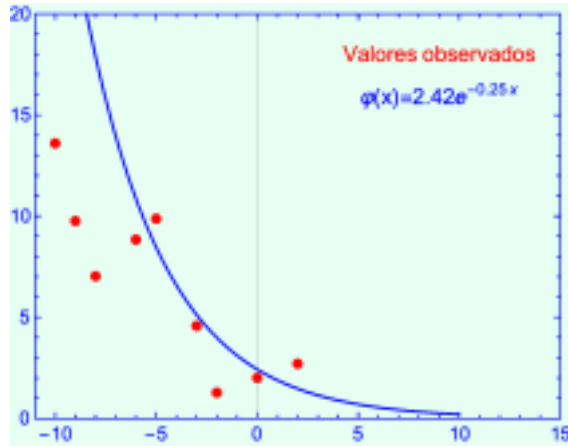
$x$	$y$	$z = \ln(y)$
-10	13.6	2.61
-9	9.76	2.28
-8	7.03	1.95
-6	8.84	2.18
-5	9.87	2.29
-3	4.57	1.52
-2	1.27	0.24
0	2	0.69
2	2.7	0.99

Então, temos a solução de  $A^t A a = A^t b$ :  $a_1 = 0.88$  e  $a_2 = -0.17$ . Mas, como  $a_1 = \ln(\alpha_1)$  e  $a_2 = \alpha_2 \ln(2)$ , obtemos  $\alpha_1 = 2.42$  e  $\alpha_2 = -0.25$ . Logo,

$$\varphi = 2.422^{-0.25x}$$

e o gráfico do ajuste é apresentado na Figura 6.

Nos meus calculos, usando a estrategia alternativa, ver gabarito\_ex6.pdf obtenho  $\alpha_1=2.421$  e  $\alpha_2= -0.2391$



**Figura 6:** Diagrama de dispersão dos pontos observado e a solução obtida.

- (b) Queremos aproximar, por uma parábola, a função  $f(x) = \cos(x) + 1$ , em  $[-\frac{3\pi}{4}, \frac{3\pi}{4}]$ , ou seja,

$$f(x) \approx \varphi(x) = \alpha_1 x^2 + \alpha_2 x + \alpha_3,$$

usando o método dos quadrados mínimos no caso contínuo.

Dessa forma, seja  $F(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$  definida por

$$F(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) = \int_{-\frac{3\pi}{4}}^{\frac{3\pi}{4}} [f(x) - \varphi(x)]^2 dx.$$

Queremos encontrar os pontos críticos de  $F$ , ou seja, encontrar  $(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$  tais que

$$\left. \frac{\partial F}{\partial \alpha_i} \right|_{(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)} = 0, \quad i = 1, 2, 3.$$

Antes de calcularmos as derivadas, vamos escrever  $F(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$  de uma forma explícita:

$$\begin{aligned} F(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) &= \int_{-\frac{3\pi}{4}}^{\frac{3\pi}{4}} [f(x) - \varphi(x)]^2 dx = \int_{-\frac{3\pi}{4}}^{\frac{3\pi}{4}} [f^2(x) - 2f(x)\varphi(x) + \varphi^2(x)] dx \\ &= \int_{-\frac{3\pi}{4}}^{\frac{3\pi}{4}} f^2(x) dx - 2 \int_{-\frac{3\pi}{4}}^{\frac{3\pi}{4}} f(x)\varphi(x) dx + \int_{-\frac{3\pi}{4}}^{\frac{3\pi}{4}} \varphi^2(x) dx. \end{aligned}$$

Como as derivadas serão feitas em função dos  $\alpha$ 's, podemos escrever

$$\int_{-\frac{3\pi}{4}}^{\frac{3\pi}{4}} f^2(x) dx = \bar{f} = \text{constante}$$

e, dessa forma, não precisamos calcular essa integral.

Então, calculando as outras integrais, chegamos a seguinte fórmula para a  $F$ :

$$F(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) = \bar{f} - 11.78\alpha_1 - 12.25\alpha_3 + 29.05\alpha_1^2 + 8.72(\alpha_2^2 + 2\alpha_1\alpha_3) + 4.71\alpha_3^2.$$

Derivando  $F$  em relação a  $\alpha_i$ , obtemos:

Para  $i = 1$ :  $\frac{\partial F}{\partial \alpha_1} \Big|_{(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)} = 0 \implies 4.93\alpha_1 + 1.48\alpha_3 = 1.00.$

Para  $i = 2$ :  $\frac{\partial F}{\partial \alpha_2} \Big|_{(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)} = 0 \implies \alpha_2 = 0.$

Para  $i = 3$ :  $\frac{\partial F}{\partial \alpha_3} \Big|_{(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)} = 0 \implies 1.85\alpha_1 + 1.00\alpha_3 = 1.30$

Dessa forma, devemos resolver o sistema linear  $A\alpha = b$ , em que

$$A = \begin{bmatrix} 4.93 & 1.48 \\ 1.85 & 1 \end{bmatrix}, \quad \alpha = \begin{bmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad b = \begin{bmatrix} 1.00 \\ 1.30 \end{bmatrix},$$

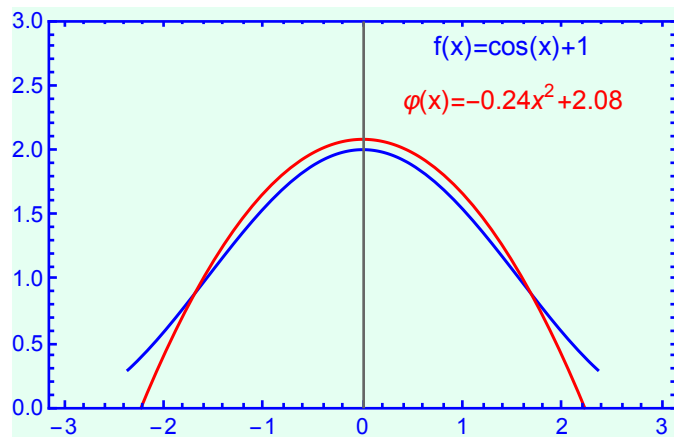
uma vez que  $\alpha_2 = 0$ .

Então,  $\alpha_1 = -0.42$  e  $\alpha_3 = 2.08$ . Logo,

$$\varphi(x) = -0.42x^2 + 2.08$$

obtenho outros valores usando a estratégia classica  
 $\alpha_1 = -0.3299$ ;  
 $\alpha_3 = 1.9105$   
 ver gabarito

e os gráficos das funções são apresentados na Figura 7:



**Figura 7:** Curvas  $f(x)$  e  $\varphi(x)$  para o intervalo estudado.

Calculando as áreas abaixo das curvas, temos

$$A_1 = \int_{-\frac{3\pi}{4}}^{\frac{3\pi}{4}} f(x)dx = 6.13 \quad \text{e} \quad A_2 = \int_{-\frac{3\pi}{4}}^{\frac{3\pi}{4}} \varphi(x)dx = 6.14.$$

Comparando  $A_1$  e  $A_2$ , podemos ter uma estimativa para o valor do erro, o qual foi de 0.01.